Prof. Dr. Alfred Toth

Paarrelationen objektaler Eigenschaften

1. In Toth (2012a) wurde dargelegt, daß ein gerichtetes Objekt (vgl. Toth 2012b) durch folgende 8 Eigenschaften determiniert ist:

1.1. EINBETTUNGSGRAD ($\mathfrak{E}$) relativ zur Systemhierarchie

$S_n = [S_1, [S_2, [S_3, ... [S_n$

mit $[S_1, [S_2, [S_3, ... [S_n = [S_n \supset [S_{n-1}, [S_{n-2}, ... [S_1$.

1.2. LAGE IM RAUM ($\mathfrak{L}$) relativ zu einem od. mehreren anderen Objekten, und zwar im Rahmen der Objektabbildungstheorie (Exessivität, Adessivität, Inessivität sowie deren Kombinationen).

Einbettungsgrad und Lage können im folgenden, vermittelten System ontisch-semiotischer Isomorphie zusammengefaßt werden:

$(A \to I)$ $((A \to I) \to A)/$ $((A \to I) \to I)$ $(((A \to I) \to A) \to I)/$ $(((A \to I) \to I) \to A)/$	ω $[\omega, 1]$ $[[\omega, 1], 1]$	ω $\{\omega\}$ $\{\{\omega\}\}$	1 1_{-1} 1_{-2}	$(I \to A)$ $(A \to (I \to A))/$ $(I \to (I \to A))$ $(I \to (A \to (I \to A)))/$ $(A \to (I \to (I \to A)))$,

und die ontisch-semiotische Vermittlungsstruktur selbst kann als dreilagiges Einbettungssystem wie folgt notiert werden:

$1\leftarrow, \quad 1_{-1}\leftarrow, \quad 1_{-2}\leftarrow, \quad 1_{-3}\leftarrow \quad ... \quad 1_{-(n-1)}\leftarrow$

$1, \quad 1_{-1}, \quad 1_{-2}, \quad 1_{-3} \quad ... \quad 1_{-(n-1)}$

$1\rightarrow, \quad 1_{-1}\rightarrow, \quad 1_{-2}\rightarrow, \quad 1_{-3}\rightarrow \quad ... \quad 1_{-(n-1)}\rightarrow$

1.3. Objektsorte ($\mathfrak{O}$).

1.4. Materialität und Strukturalität ($\mathfrak{M}$).

1.5. Detachierbarkeit ($\pm\delta$) und Objektabhängigkeit ($\pm\omega$).

1.6. Stufigkeit ($\mathfrak{S}$).

1.7. Vermitteltheit oder Unvermitteltheit ($\pm\upsilon$).

1.8. Zugänglichkeit ($\pm\zeta$).

2. Aus diesen 8 (teils parametrischen, teils nicht-parametrischen) Objekteigenschaften können wir nun die folgenden 28 dyadischen Partialrelationen bilden. Sie dienen uns als Anweisungen, bisher in der Architektur bzw. Architektursemiotik übersehene Teilgebiete einerseits zu definieren und andererseits zu untersuchen.

2.1. Einbettungsrelationen

$R(\mathfrak{E}, \mathfrak{L})$	$R(\mathfrak{L}, \mathfrak{E})$
$R(\mathfrak{E}, \mathfrak{O})$	$R(\mathfrak{O}, \mathfrak{E})$
$R(\mathfrak{E}, \mathfrak{M})$	$R(\mathfrak{M}, \mathfrak{E})$
$R(\mathfrak{E}, \delta)$ / $R(\mathfrak{E}, \omega)$	$R(\delta, \mathfrak{E})$ / $R(\omega, \mathfrak{E})$
$R(\mathfrak{E}, \mathfrak{S})$	$R(\mathfrak{S}, \mathfrak{E})$
$R(\mathfrak{E}, \upsilon)$	$R(\upsilon, \mathfrak{E})$
$R(\mathfrak{E}, \zeta)$	$R(\zeta, \mathfrak{E})$

2.2. Lagerelationen

$R(\mathfrak{L}, \mathfrak{O})$	$R(\mathfrak{O}, \mathfrak{L})$
$R(\mathfrak{L}, \mathfrak{M})$	$R(\mathfrak{M}, \mathfrak{L})$
$R(\mathfrak{L}, \delta)$ / $R(\mathfrak{L}, \omega)$	$R(\delta, \mathfrak{L})$ / $R(\omega, \mathfrak{L})$
$R(\mathfrak{L}, \mathfrak{S})$	$R(\mathfrak{S}, \mathfrak{L})$

$R(\mathfrak{L}, \upsilon)$ $R(\upsilon, \mathfrak{L})$

$R(\mathfrak{L}, \zeta)$ $R(\zeta, \mathfrak{L})$

2.3. Sortigkeitsrelationen

$R(\mathfrak{O}, \mathfrak{M})$ $R(\mathfrak{M}, \mathfrak{O})$

$R(\mathfrak{O}, \delta)$ / $R(\mathfrak{O}, \omega)$ $R(\delta, \mathfrak{O})$ / $R(\omega, \mathfrak{O})$

$R(\mathfrak{O}, \mathfrak{S})$ $R(\mathfrak{S}, \mathfrak{O})$

$R(\mathfrak{O}, \upsilon)$ $R(\upsilon, \mathfrak{O})$

$R(\mathfrak{O}, \zeta)$ $R(\zeta, \mathfrak{O})$

2.4. Materialitätsrelationen

$R(\mathfrak{M}, \delta)$ / $R(\mathfrak{M}, \omega)$ $R(\delta, \mathfrak{M})$ / $R(\omega, \mathfrak{M})$

$R(\mathfrak{M}, \mathfrak{S})$ $R(\mathfrak{S}, \mathfrak{M})$

$R(\mathfrak{M}, \upsilon)$ $R(\upsilon, \mathfrak{M})$

$R(\mathfrak{M}, \zeta)$ $R(\zeta, \mathfrak{M})$

2.5. Symphysisrelationen

$R(\delta, \upsilon)$ / $R(\omega, \upsilon)$ $R(\upsilon, \delta)$ / $R(\upsilon, \omega)$

$R(\delta, \upsilon)$ / $R(\omega, \upsilon)$ $R(\upsilon, \delta)$ / $R(\upsilon, \omega)$

$R(\delta, \upsilon)$ / $R(\omega, \upsilon)$ $R(\upsilon, \delta)$ / $R(\upsilon, \omega)$

2.6. Stufigkeitsrelationen

$R(\mathfrak{S}, \upsilon)$ $R(\upsilon, \mathfrak{S})$

$R(\mathfrak{S}, \zeta)$ $R(\zeta, \mathfrak{S})$

2.7. Vermittlungsrelationen

$R(\upsilon, \zeta)$ $R(\zeta, \upsilon)$

Literatur

Toth, Alfred, Zur Formalisierung der Theorie gerichteter Objekte I-II. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2012a

Toth, Alfred, Grundlegung einer Theorie gerichteter Objekte. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2012b

7.8.2012